

# 2次元セルオートマトン上の力学系

玉田 高子 (指導教官:竹尾 富貴子)

## 1 はじめに

セルオートマトンについては, Wolfram[5] のコンピュータ結果による分類の研究に始まり, その後 Bragaら [1] による台の広がりによる分類などもある. これらの分類は, 有限台の初期状態から出発しているが, カオス性が起こるのは, 台が無限に広がる場合に考えられる. そこで, 局所的規則から大域的規則へ拡張して, 1次元セルオートマトン上の力学系を考えると, 有限な台に対しては台が広がらない規則でも, 無限な台を持つ状態を考えると, Devaney の意味のカオス [3] になることがある. これは, 重みつき関数空間上のシフト作用素がカオスを起こす理論 [4] に対応している.

1次元セルオートマトンにおいて, 3近傍による局所的規則は  $2^{2^3}$  の 256種類しかないため, これらに関しては, 個々の場合にかなりいろんなことが研究されている. 規則 180 については大域的規則で考え, Devaney の意味のカオスになることも知られている [2]. ところが, 5近傍になると,  $2^{2^5} \approx 4 * 10^9$  種類になり, とても個々の場合を検討することは不可能である. また, 2次元セルオートマトンに拡張しようとする, Moore近傍にすると  $2^{2^9}$  種類, Neumann近傍にすると  $2^{2^5}$  種類あるため, この場合も, 個々の場合を検討することは不可能である.

本研究においては, 1次元5近傍による遷移規則で, カオスになる条件を求め, さらにこの結果を2次元セルオートマトンの Neumann近傍に対応させ, 2次元セルオートマトン上の力学系におけるカオスになる条件を求めた.

## 2 1次元セルオートマトン

定義 1次元2状態5近傍のセルオートマトンを考えると, 局所的規則は,  $g(c_{-2}, c_{-1}, c_0, c_1, c_2)$  によって決まる.

$X := \{0, 1\}^{\mathbb{Z}}$  とし, 局所的規則  $g$  より大域的規則  $G : X \rightarrow X$  を

$$[G(\underline{x})]_i = g(x_{i-2}, x_{i-1}, x_i, x_{i+1}, x_{i+2}) \text{ for } \underline{x} \in X$$

によって決める.

局所的規則  $g$  が  $(j)$ -injective とは,  $g(c_{-2}, c_{-1}, c_0, c_1, c_2)$  において  $c_j$  成分に関して

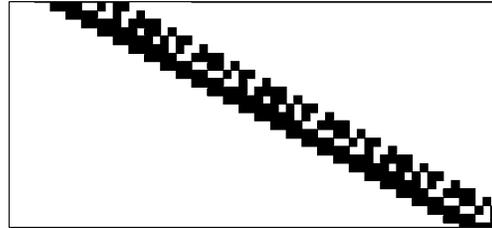
1 対 1 であること, すなわち,  $(-2)$ -injective とは,  $g(0, c_{-1}, c_0, c_1, c_2) \neq g(1, c_{-1}, c_0, c_1, c_2)$  (for  $\forall c_{-1}, c_0, c_1, c_2 \in \{0, 1\}$ ) となる.

$\underline{x} \in X$  が有限台を持つとは, 集合  $\{j \in \mathbb{Z} \mid x_j = 1\}$  が有限集合であることである.

有限台  $\underline{x}$  に  $G$  を何回か施した結果を横座標に位置を, 縦座標に作用の回数を取り, 表現すると以下のようなる.

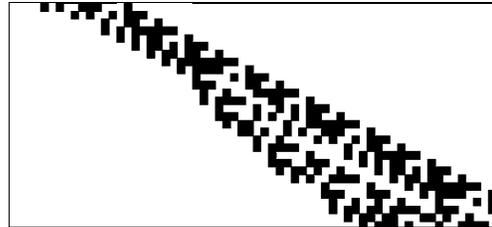
A.shift に近い例

状態遷移を進めていくと, 同じ状態のものがある一定の周期であらわれている.



B.shift とは程遠い例

上の例とは違い, 下方に行くほど広がっており, shift されたものが出てこない.



カオスになるためには, shift に近い状態が必要なので A のような状態遷移があらわれる条件を求めた.

命題 1 1次元2状態5近傍のセルオートマトンにおいて,

- (1)  $g$  は  $(-2)$ -injective である
- (2)  $g(0, 0, 0, 0, 0) = 0$
- (3)  $g(0, c_{-1}, c_0, c_1, 1) = 0$   
(for  $\forall c_{-1}, c_0, c_1 \in \{0, 1\}$ )
- (4)  $g(0, c_{-1}, c_0, 1, 0) = 0$   
(for  $\forall c_{-1}, c_0 \in \{0, 1\}$ )

が成り立つとする．このとき，有限台をもつ任意の  $\underline{x} = (\dots, x_1, x_0, x_1, \dots) \in X$  に対して，ある  $M_x$  が存在して， $G^{M_x}(\underline{x}) = \sigma^{2M_x}(\underline{x})$  が成り立つ．

上の命題を使って， $X$  に距離  $d(\underline{x}, \underline{y}) = \sum_{i=-\infty}^{\infty} \frac{|x_i - y_i|}{2^{|i|}}$  を入れると，次の定理を得た．

**定理 1** 1次元2状態5近傍のセルオートマトンにおいて，命題1の(1)~(4)が成り立つとする．このとき， $g$  による大域的規則  $G : X \rightarrow X$  は Devaney の意味でカオスである．すなわち，

1. 初期値に鋭敏である．
2. 位相的推移的である．
3. 周期点が稠密である．

注 命題1および定理1の結果は  $g$  が (-2)-injective を (+2)-injective に変更し，(3) および (4) をそれぞれに対応して変更すれば同様の結果が得られる．

### 3 2次元セルオートマトン

1次元の結果を2次元セルオートマトンに適用させて，Neumann 近傍による局所的規則を考える．このとき，局所的規則  $g$  が  $(k, l)$ -injective とは， $g(c_{0,-1}, c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0}, c_{0,1})$  において  $c_{k,l}$  成分に関して1対1であること，すなわち， $(0, -1)$ -injective とは， $g(0, c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0}, c_{0,1}) \neq g(1, c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0}, c_{0,1})$  (for  $\forall c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0}, c_{0,1} \in \{0, 1\}$ ) となる．また， $X_2 := \{0, 1\}^{\mathbb{Z}^2}$  の元  $\underline{x}, \underline{y}$  に対し，距離を  $d(\underline{x}, \underline{y}) = \sum_{j=-\infty}^{\infty} \sum_{i=-\infty}^{\infty} \frac{|x_{i,j} - y_{i,j}|}{2^{|i|+|j|}}$  によって定義する．

このとき，次の命題2, 3を得た．

**命題 2** 2次元2状態 Neumann 近傍のセルオートマトンにおいて，

- (1)  $g$  は  $(0, -1)$ -injective である
- (2)  $g(0, 0, 0, 0, 0) = 0$
- (3)  $g(0, c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0}, 1) = 0$   
(for  $\forall c_{-1,0}, c_{0,0}, c_{1,0} \in \{0, 1\}$ )
- (4)  $g(0, c_{-1,0}, 0, c_{1,0}, 0) = 0$   
(for  $\forall c_{-1,0}, c_{1,0} \in \{0, 1\}$ )

が成り立つとする．このとき，有限台をもつ任意の  $\underline{x} \in X_2$  に対して，ある  $M_x$  が存在して， $G^{M_x}(\underline{x}) = \sigma^{M_x}(\underline{x})$  が成り立つ．

**命題 3** 2次元2状態 Neumann 近傍のセルオートマトンにおいて， $g$  は  $(0, -1)$ -injective であるならば， $G : X_2 \rightarrow X_2$  は位相的推移的である．

上の命題2, 3を使って，次の定理が成り立つ．

**定理 2** 2次元2状態 Neumann 近傍のセルオートマトンにおいて，命題2の(1)~(4)が成り立つとする．このとき， $g$  によって作られた大域的規則  $G : X_2 \rightarrow X_2$  は Devaney の意味でカオスである．

注 命題2および定理2の結果は  $g$  が  $(0, -1)$ -injective を  $(0, +1)$ -injective,  $(-1, 0)$ -injective,  $(+1, 0)$ -injective に変更し，(3) および (4) をそれぞれに対応して変更すれば同様の結果が得られる．

## 4 まとめと今後の課題

以上のことから，1次元2状態5近傍セルオートマトンの結果を2次元2状態 Neumann 近傍セルオートマトンに適用して Devaney の意味でカオスになることが示せた．今回得た結果は，カオス的になるための1つの十分条件であるので，今後はカオス的になるための必要十分条件を求めたい．

## 参考文献

- [1] G. Braga, G. Cattaneo, P. Flocchini and C. Q. Vogliotti, *Pattern growth in elementary cellular automata*, Theoret. comput. Sci. **145** (1995), 1-26.
- [2] G. Cattaneo and L. Margara, *Generalized sub-shifts in elementary cellular automata; the "strange case" of chaotic rule 180*, Theoret. comput. Sci. **201** (1998), 171-187.
- [3] R. L. Devaney, *An Introduction to Chaotic Dynamical Systems* Addison-Wesley, 1989.
- [4] M. Matsui, M. Yamada and F. Takeo, *Supercyclic and chaotic translation semigroups*, Proc. Amer. Math. Soc. **131** (2003), 3535 - 3546.
- [5] S. Wolfram, *Universality and complexity in cellular automata*, Physica D **10** (1984), 1-35.